

HIWIN®

MULTI-AXIS ROBOT

INDUSTRIE 4.0 Best Partner

Articulated Robot

RA 605

RT 605



ขนาด

ลักษณะทั่วไป

- รูปทรงที่กะทัดรัดจำนวนแกนที่อิสระต่อกันทำให้ง่ายต่อการที่ซิ่งและทำโปรแกรม สามารถใช้งานในสภาพแวดล้อมโรงงานทั่วไปทดแทนตำแหน่งคนที่ทำงานในจุดที่ไม่ปลอดภัยเพื่อลดอุบัติเหตุได้

การใช้งานหุ่นยนต์ในโรงงานอุตสาหกรรม

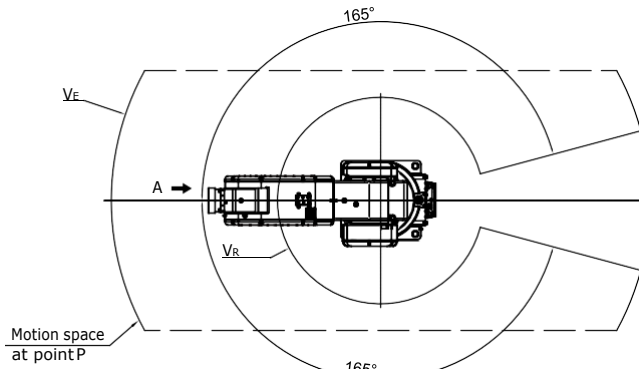
- หีบเข้าหีบออก, บรรจุภัณฑ์, ประกอบ, งานลบคม, งานขัด, งานแยกชิ้นส่วน งานจัดเรียงตำแหน่งเดิม, งานสุ่มตรวจ QC

โมเดล	RA605-GB	RT605-GB	
จำนวนแกนของหุ่นยนต์		6	
น้ำหนักที่หุ่นยนต์รับได้มากที่สุด [kg]		5	
ระยะที่หุ่นยนต์ทำได้มากที่สุด [mm]	710	710	909
ช่วงการทำงานแต่ละแกนที่หุ่นยนต์ทำได้ [°]	J1	±165	
	J2	+85 ~ -125	
	J3	+185 ~ -55	
	J4	±190	
	J5	±115	
	J6	±360	
ความละเอียดตำแหน่งเดิม [mm]	±0.02	±0.03	±0.04
รอบเวลา [s]*Note 1		0.5	
น้ำหนักหุ่นยนต์ [kg]	40	40	45
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์	IP65	IP32	
คอนโทรลเลอร์หุ่นยนต์	RCA605-GB	RCT605-GB	

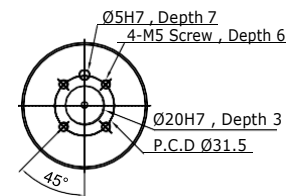
*Note1: ขึ้นอยู่กับการเคลื่อนที่ไปมาระหว่าง แนวนตั้ง 25 mm แนวนอน 300 mm

โมเดล/บอกขนาด	V _A	V _B	V _C	V _D	V _E	V _F	V _G	V _H	V _I	V _J	V _K	V _L	V _M	V _N	V _O	V _P	V _Q	V _R	V _S
RA605-710-GB RT605-710-GB	710	649	281	434	309	269	R340	160	1055	R680	211	R429.3	101.7 ^o	67	138.3 ^o	R242	338	R272	812
RT605-909-GB	909.8	848.1	363.3	451.7	408.3	368.5	R439.8	317.2	1254.8	R879.8	292.9	R564.3	100.2 ^o	24.7	139.8 ^o	R302.5	438	R332.5	911.75

Unit:mm

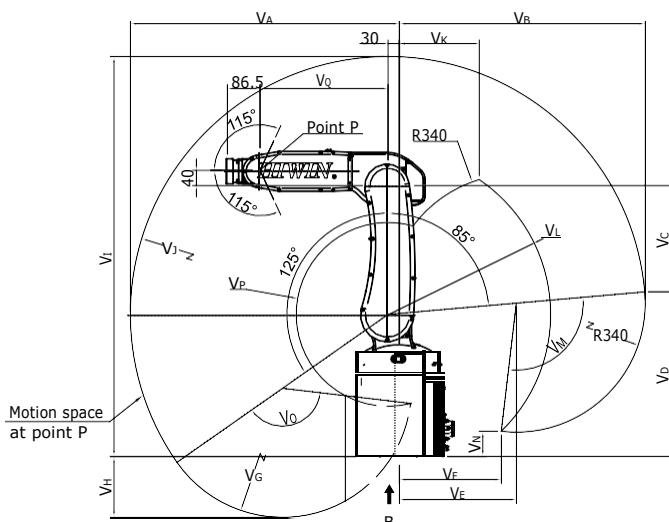


ภาพด้านบน

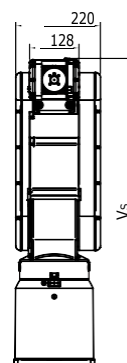


VIEW A

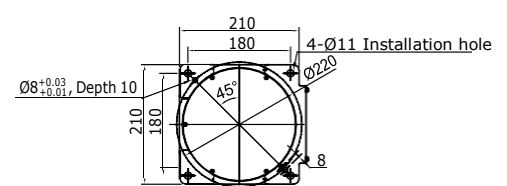
รายละเอียดการยึดติดอุปกรณ์กับหน้าแปลน



ภาพด้านข้าง



ภาพด้านหน้า



VIEW B

รายละเอียดการยึดติดหุ่นยนต์กับ Base หุ่นยนต์

Articulated Robot

RA 610

RT 610



RT610-1476-GB

RA610-1476-GB

ขนาด

ลักษณะทั่วไป

- ความสามารถที่รับโหลดได้สูงและวงรัศมีการเคลื่อนที่ที่หลากหลายนำไปใช้งานในด้านระบบอัตโนมัติ

การใช้งานหุ่นยนต์ในโรงงานอุตสาหกรรม

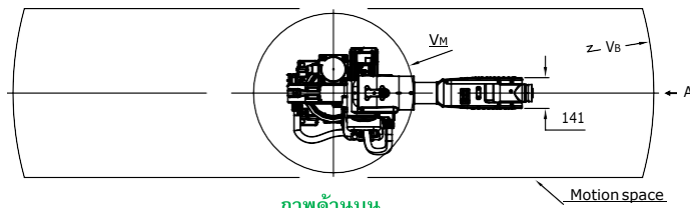
- ทียบเข้าหีบออก, บรรจุภัณฑ์, ประกอบ, งานลบคม, งานขัด, งานแยกชิ้นส่วน, งานจัดเรียงตำแหน่งเดิม, งานสุ่มตรวจ QC

โมเดล	RA610-GB				RT610-GB			
จำนวนแกนของหุ่นยนต์	6							
น้ำหนักหุ่นยนต์รับได้มากที่สุด [kg]	12	10	10	7	12	10	10	7
ระยะที่หุ่นยนต์ทำได้มากที่สุด[mm]	1355	1476	1672	1869	1355	1476	1672	1869
ช่วงการทำงานแต่ละแกนที่หุ่นยนต์ทำได้ [°]	J1	±170						
	J2	+95 ~ -150						
	J3	+185 ~ -85						
	J4	±190						
	J5	±135						
	J6	±360						
ความละเอียดตำแหน่งเดิม[mm]	±0.05	±0.06	±0.05	±0.06	±0.05	±0.06	±0.05	±0.06
รอบเวลา [s]*Note 1	1							
น้ำหนักหุ่นยนต์ [kg]	143	147	150	152	143	147	150	152
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์	IP54 (Wrist: IP65)				IP32			
คอนโทรลเลอร์หุ่นยนต์	RCA610-GB				RCT610-GB			

*Note1: ขึ้นอยู่กับการเคลื่อนที่ไปมาระหว่าง แนวตั้ง 25 mm แนวนอน 300 mm

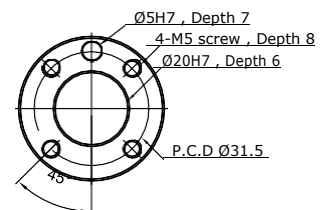
โมเดล/บอกขนาด	V _A	V _B	V _C	V _D	V _E	V _F	V _G	V _H	V _I	V _J	V _K	V _L	V _M
RA610-1355-GB RT610-1355-GB	1075	1355	1663	680	R575	182	552	R1215	R232.5	R688	159°	111.2°	R372.5
RA610-1476-GB RT610-1476-GB	1196	1476	1785	802	R697	304	678	R1336	R228	R904	161°	95°	R368
RA610-1672-GB RT610-1672-GB	1392	1672	1981	998	R892	500	878	R1532	R323	R951	164.7°	105.3°	R463
RA610-1869-GB RT610-1869-GB	1589	1869	2178	1196	R1089	697	1078	R1729	R490	R1129	166.6°	103.4°	R630

Unit: mm



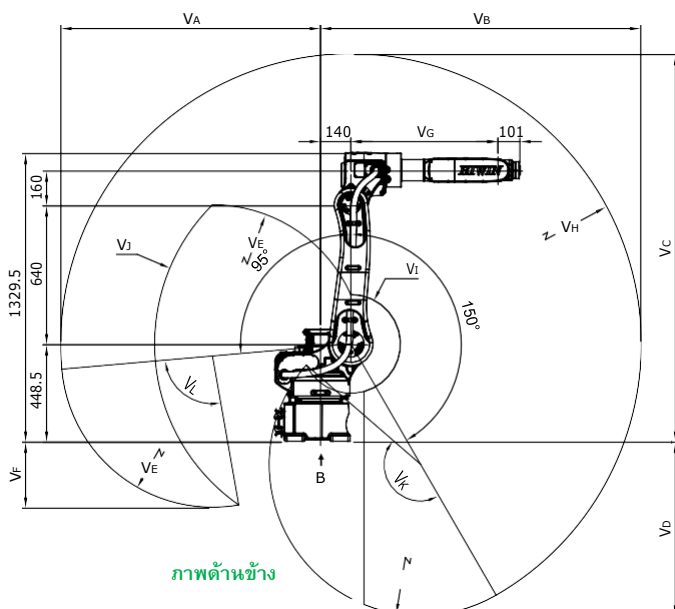
ภาพด้านบน

Motion space

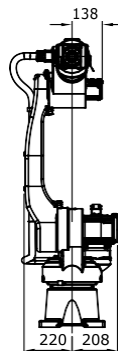


VIEW A

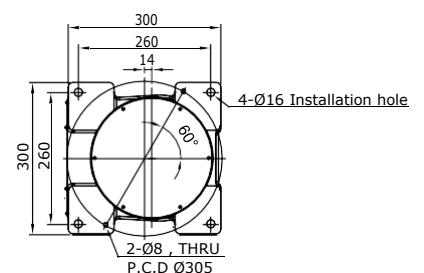
รายละเอียดการยึดติดอุปกรณ์กับหน้าแปลน



ภาพด้านข้าง



ภาพด้านหน้า



VIEW B

รายละเอียดการยึดติดหุ่นยนต์กับ Base หุ่นยนต์

Articulated Robot RA 620



RA620-1739

ขนาด

ลักษณะทั่วไป

- ความสามารถที่รับโหลดได้สูงและวงรัศมีการเคลื่อนที่ที่หลากหลายนำไปใช้งานในด้านระบบอัตโนมัติ

การใช้งานหุ่นยนต์ในโรงงานอุตสาหกรรม

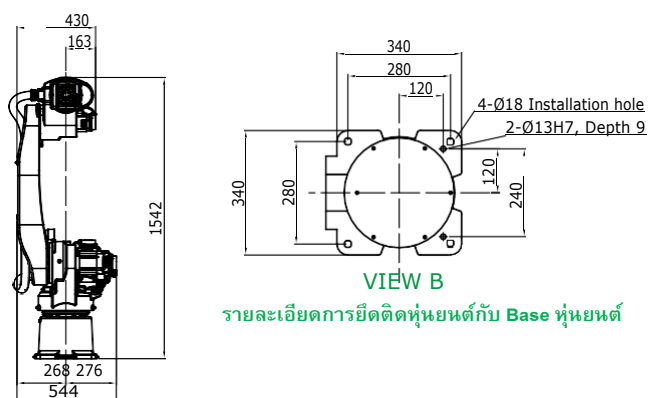
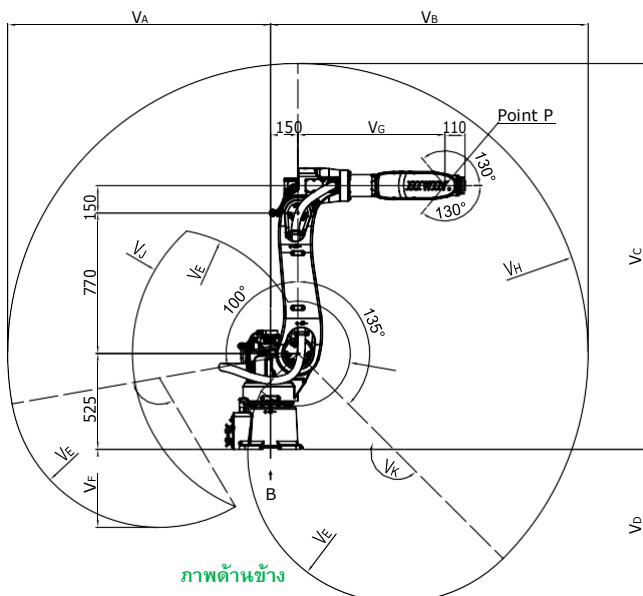
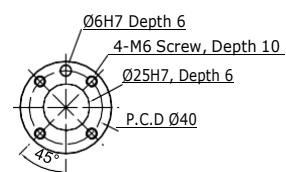
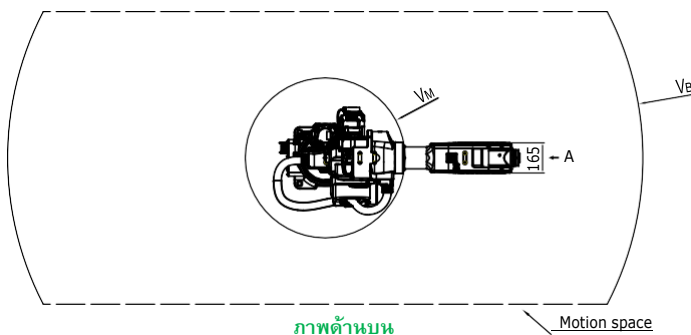
- หีบเข้าหีบออก, บรรจุภัณฑ์, งานลบคม, งานขัด, งานแยกชิ้นส่วน, หีบกล่องวางบนพาเลท

จำนวนแกนของหุ่นยนต์	6	
น้ำหนักหุ่นยนต์รับได้มากที่สุด [kg]	30	20
ระยะที่หุ่นยนต์ทำได้มากที่สุด[mm]	1621	1739
ช่วงการทำงานแต่ละแกนที่หุ่นยนต์ทำได้ [°]	J1	±180
	J2	+100 ~ -135
	J3	+190 ~ -80
	J4	±200
	J5	±130
	J6	±360
ความละเอียดตำแหน่งเดิม[mm]	±0.06	
รอบเวลา [s]*Note 1	0.9	
น้ำหนักหุ่นยนต์ [kg]	226	230
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์	IP54(Wrist:IP65)	
คอนโทรลเลอร์หุ่นยนต์	RCA620	

*Note1: ขึ้นอยู่กับการเคลื่อนที่ไปมาระหว่าง แนวตั้ง 25 mm แนวนอน 300 mm

โมเดล/ขนาด	V _A	V _B	V _C	V _D	V _E	V _F	V _G	V _H	V _I	V _J	V _K	V _L	V _M
RA620-1621	1321	1621	1996	721	R701	310	685	R1471	R293	R821	158 [↻]	112 [↻]	R443
RA620-1739	1439	1739	2114	838	R819	428	805	R1589	R288	R906	159 [↻]	111 [↻]	R438

Unit:mm



ภาพด้านหน้า

Delta Robot RD 403



RD403-1100-PR-GB

ขนาด

ลักษณะทั่วไป

- การเชื่อมต่อกลไกแบบขนานทำให้ RD 403 เคลื่อนที่ได้เร็วพื้นที่การทำงานที่กว้างได้รวดเร็วในช่วงเวลาสั้นๆและแม่นยำ
- ประยุกต์ใช้ในงานสายพานลำเลียง ด้วย ฟังก์ชัน Tracking Vision ทำให้ RD403 ทำงานในไลน์ผลิตเพื่อคัดแยกและวาง ชิ้นงานบนสายพานลำเลียงอย่างมีประสิทธิภาพ
- RD403 อยู่ในมาตรฐาน IP65 สามารถใช้ในงานด้านอัตโนมัติและด้านสุขภาพได้อย่างปลอดภัย
- RD403-1100-GB ออกแบบตามมาตรฐาน EN1672-2 สำหรับใช้งานด้านอาหารและระบบอัตโนมัติในอุตสาหกรรม

การใช้งานหุ่นยนต์ในโรงงานอุตสาหกรรม

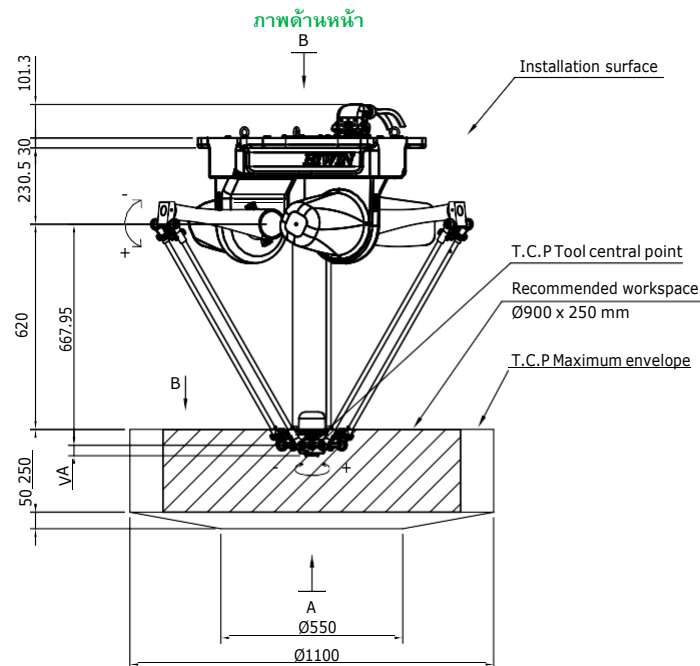
- บรรจุภัณฑ์, หยิบชิ้นงานวางเป็นรูปแบบจากสายพานลำเลียง, ประกอบ, หยิบแยกชิ้นงานที่แตกต่างกัน

โมเดล	RD403-1100-GB	RD403-1100-PR-GB
จำนวนแกนของหุ่นยนต์		4
น้ำหนักหุ่นยนต์รับได้ [kg]		3
ระยะที่หุ่นยนต์ทำได้มากที่สุด[mm]		1100
ความสูงที่หยิบได้มากที่สุด[mm]		300
ความละเอียดตำแหน่งเดิม[mm]		±0.1
รอบเวลา [s]*Note 1		0.3
น้ำหนักหุ่นยนต์ [kg]		95
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์		IP65
คอนโทรลเลอร์หุ่นยนต์	RCD403-GB	
เครื่องจักรกระบวนอาหาร	Y	-

*Note1: ขึ้นอยู่กับการเคลื่อนที่ไปมาระหว่าง แนวตั้ง 25 mm แนวนอน 300 mm

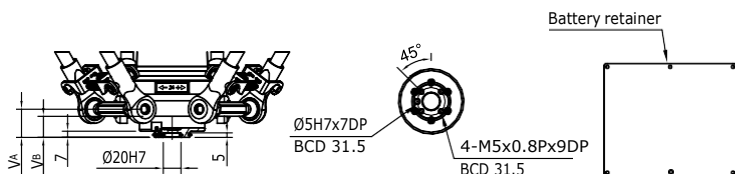
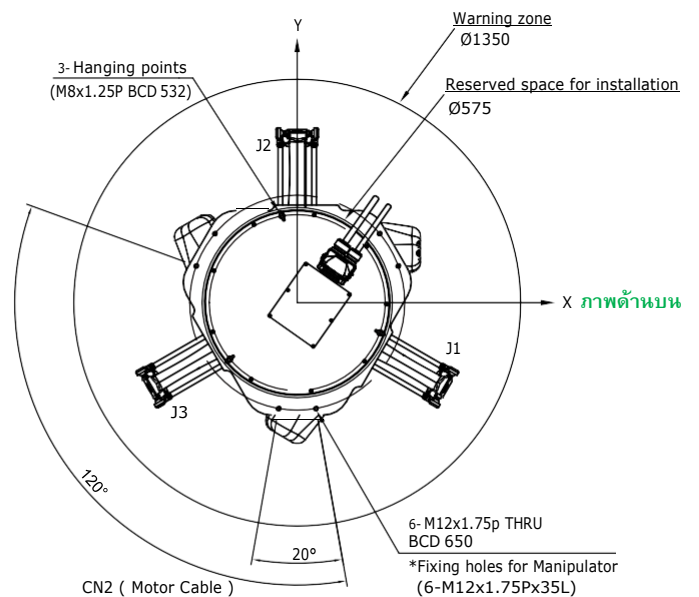
โมเดล/ขนาด	V _A	V _B
RD403-1100-GB	31.9	23.9
RD403-1100-PR-GB	39.5	31.5

Unit:mm



รายละเอียดการยึดติดหุ่นยนต์กับ Base หุ่นยนต์

VIEW B



VIEW A

รายละเอียดการยึดติดอุปกรณ์กับหน้าแปลน

SCARA Robot RS Series



ขนาด

ลักษณะทั่วไป

- มีความแม่นยำและยืดหยุ่นสูงสามารถเพิ่มอุปกรณ์ที่เป็นโรตารีที่หน้าแปลนที่อิสระในแต่ละงานได้

การใช้งานหุ่นยนต์ในโรงงานอุตสาหกรรม

- หยิบเข้าหยิบออก, บรรจุภัณฑ์, งานแยกชิ้นส่วน, ประกอบ ตรวจสอบชิ้นงาน

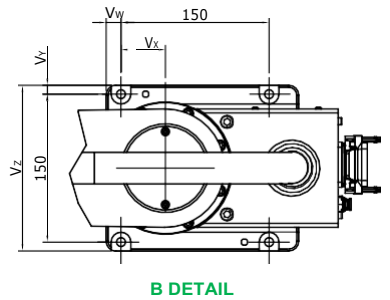
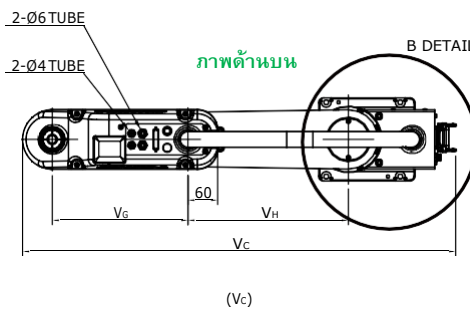
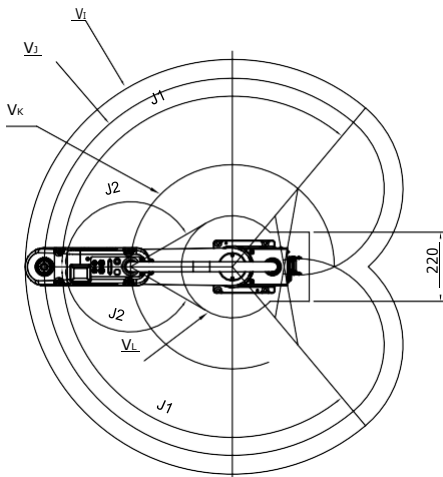
โมเดล	RS403	RS406	
จำนวนแกนของหุ่นยนต์	4		
น้ำหนักหุ่นยนต์รับได้ [kg]	1/3	2/6	
ระยะที่หุ่นยนต์ทำได้มากที่สุด[mm]	400	600	
ช่วงการทำงานแต่ละแกนที่หุ่นยนต์ทำได้	J1[°]	±128	±130
	J2[°]	±130	±150
	J3[°]	±360	
	J4[mm]	150	200*Note 1
ความละเอียดตำแหน่งเดิม[mm]	J1-J2[mm]	±0.01	±0.02
	J3[°]	±0.01	±0.01
	J4[mm]	±0.01	±0.01
รอบเวลา [s]*Note 2	0.42	0.45	
น้ำหนักหุ่นยนต์ [kg]	16	22	
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์	IP20		
คอนโทรลเลอร์หุ่นยนต์	HRC-S410		

* Note1: ออฟชั่นของแกน J4 ความยาว 300 mm และ 400 mm

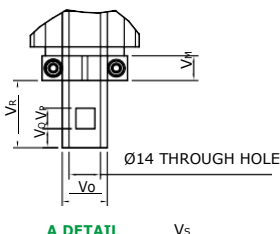
* Note2: ขึ้นอยู่กับการเคลื่อนที่ไปมาระหว่าง แนวตั้ง 25 mm แนวนอน 300 mm

โมเดล/ขนาด	V _A *	V _B *	V _C	V _D	V _E *	V _F	V _G	V _H	V _I	V _J	V _K	V _L	V _M	V _N	V _O	V _P	V _Q	V _R	V _S	V _T	V _U	V _V	V _W	V _X	V _Y	V _Z
RS403	330	494	649.1	677.3	-15.2	606	175	225	R457	R400	R225	R176.5	10	Ø11	Ø16	10	10	30	R17.5	2-M4X0.7P	12	24	45	30	11	172
RS406	410	572.8	878.4	720.8	37.2	835	275	325	R660	R600	R325	R162.6	11	Ø14	Ø20	-	-	30	R19	2-M3X0.5P	15	30	15	45	9	168

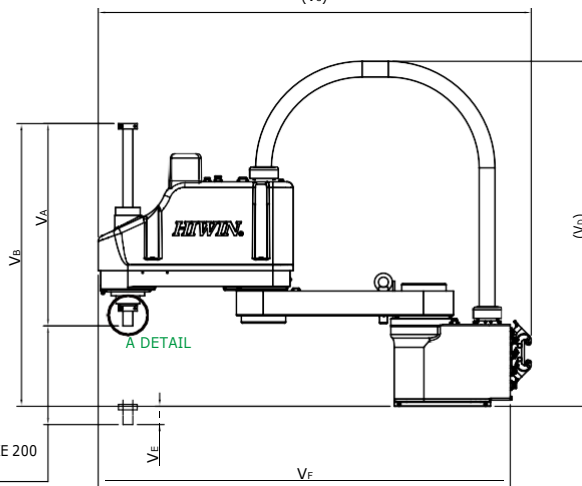
* : Dimension will be different when select optional J4 dimension Unit:mm



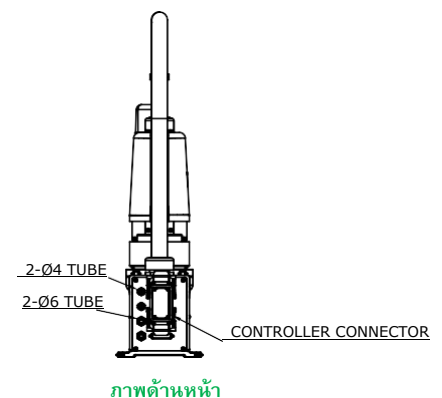
B DETAIL
รายละเอียดการยึดติดหุ่นยนต์กับ Base หุ่นยนต์



A DETAIL



ภาพด้านข้าง



ภาพด้านหน้า

รายละเอียดการยึดติดอุปกรณ์กับหน้าแปลน

Controller Series

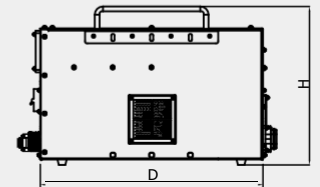
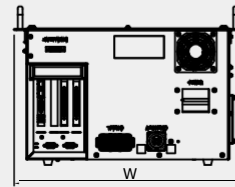
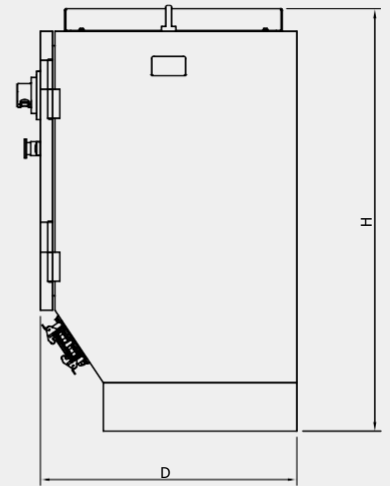
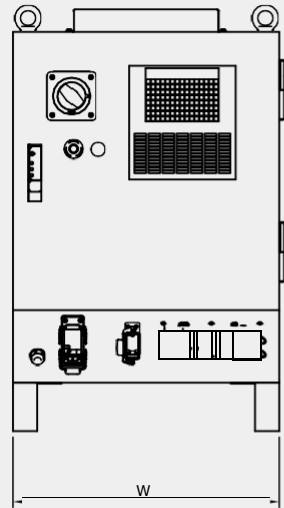


RCA620



RCA605-GB

ขนาดตู้คอนโทรลเลอร์



สเปคและข้อมูลจำเพาะ

โมเดล	RCA605-GB, RCT605-GB	RCA610-GB, RCT610-GB	RCA620	RCD403-GB	HRC-S410	
คอนโทรลเลอร์ของแกนหุ่นยนต์	6	6	6	4	4	
น้ำหนักตู้คอนโทรลเลอร์ [kg]	34	43	80	34	35	
กำลังไฟฟ้า	แรงดันอินพุต / ความถี่	1Ø200~240V 50/60Hz	1Ø200~240V 50/60Hz	3Ø200~240V *Note 1 50/60Hz	3Ø200~240V *Note 2 50/60Hz	1Ø220~240V 50/60Hz
	กระแสสูงสุด(A)	8A	18A	22A	4.5A	10A
◆ Input/Output *Note 3	Function I/O	8in/8out	8in/8out	8in/8out	8in/8out	11in/11out
	Digital I/O	24in/24out	24in/24out	16in/16out	24in/24out	-
◆ Communication Interface	RS232	✓	✓	-	✓	-
	Ethernet	✓	✓	✓	✓	✓
	Modbus	-	-	-	-	✓
	USB	✓	✓	✓	✓	✓
★ Encoder Capture	-	-	-	◆ 4ch	-	
อุณหภูมิโดยรอบ [°C]	0~45	0~45	0~40	0~45	0~40	
ความชื้นโดยรอบ [%]	20~75 (Non-condensing)	20~75 (Non-condensing)	45~85 (Non-condensing)	20~75 (Non-condensing)	20~80 (Non-condensing)	
ระดับมาตรฐานป้องกันหุ่นยนต์	IP20	IP20	IP54	IP20	IP20	
ขนาดตู้ (D x W x H)*Note 4	460 x 420 x 271	554 x 420 x 271	530 x 550 x 872	460 x 420 x 271	459 x 460 x 284	

◆ Standard

★ Optional

Unit:mm

* Note 1: ในกรณีที่มีแหล่งจ่ายไฟเป็น 3Ø 380V, ต้องใช้หม้อแปลงลดแรงดัน (3Ø 380V to 220V, 5KVA) เพื่อจ่ายไฟให้กับตู้คอนโทรลเลอร์

* Note 2: ในกรณีที่มีแหล่งจ่ายไฟเป็น 3Ø 380V, ต้องใช้หม้อแปลงลดแรงดัน (3Ø 380V to 220V, 2KVA) เพื่อจ่ายไฟให้กับตู้คอนโทรลเลอร์

* Note 3: สามารถเพิ่มบอร์ด I/O ยกเว้นรุ่น RCD403-GB ไม่สามารถเพิ่มบอร์ด I/O ได้

* Note 4: เป็นขนาดของตู้คอนโทรลเลอร์ไม่รวมสายเคเบิล

Subsidiaries / Research Center

HIWIN GmbH
OFFENBURG, GERMANY
www.hiwin.de
www.hiwin.eu
info@hiwin.de

HIWIN Schweiz GmbH
JONA, SWITZERLAND
www.hiwin.ch
info@hiwin.ch

HIWIN KOREA
SUWON - MASAN, KOREA
www.hiwin.kr
info@hiwin.kr

HIWIN JAPAN
KOBE - TOKYO - NAGOYA - NAGANO -
TOHOKU - SHIZUOKA - HOKURIKU -
HIROSHIMA - FUKUOKA - KUMAMOTO,
JAPAN
www.hiwin.co.jp
info@hiwin.co.jp

HIWIN s.r.o.
BRNO, CZECH REPUBLIC
www.hiwin.cz
info@hiwin.cz

HIWIN CHINA
SUZHOU, CHINA
www.hiwin.cn
info@hiwin.cn

HIWIN USA
CHICAGO, U.S.A.
www.hiwin.com
info@hiwin.com

HIWIN SINGAPORE
SINGAPORE
www.hiwin.sg
info@hiwin.sg

Mega-Fabs Motion
Systems, Ltd.
HAIFA, ISRAEL
www.mega-fabs.com
info@mega-fabs.com

HIWIN Srl
BRUGHERIO, ITALY
www.hiwin.it
info@hiwin.it

HIWIN®

HIWIN TECHNOLOGIES CORP.

No. 7, Jingke Road,
Taichung Precision Machinery Park,
Taichung 40852, Taiwan
Tel: +886-4-23594510
Fax: +886-4-23594420
www.hiwin.tw
business@hiwin.tw

- HIWIN is a registered trademark of HIWIN Technologies Corp. For your protection, avoid buying counterfeit products from unknown sources.
- Actual products may differ from specifications and photos provided in this catalog. These differences may be the result of various factors including product improvements.
- HIWIN will not sell or export products or processes restricted under the "Foreign Trade Act" or related regulations. Export of restricted products should be approved by proper authorities in accordance with relevant laws and shall not be used to manufacture or develop nuclear, biochemical, missiles or other weapons.
- HIWIN website for patented product directory: http://www.hiwin.tw/Products/Products_patents.aspx

The specifications in this catalog are subject to change without notification.

Copyright © HIWIN Technologies Corp.

©2018 FORM C99DE06-1810 (PRINTED IN TAIWAN)